

KHR-3HV

14_ スタートアップ。モーション の登録マニュアル



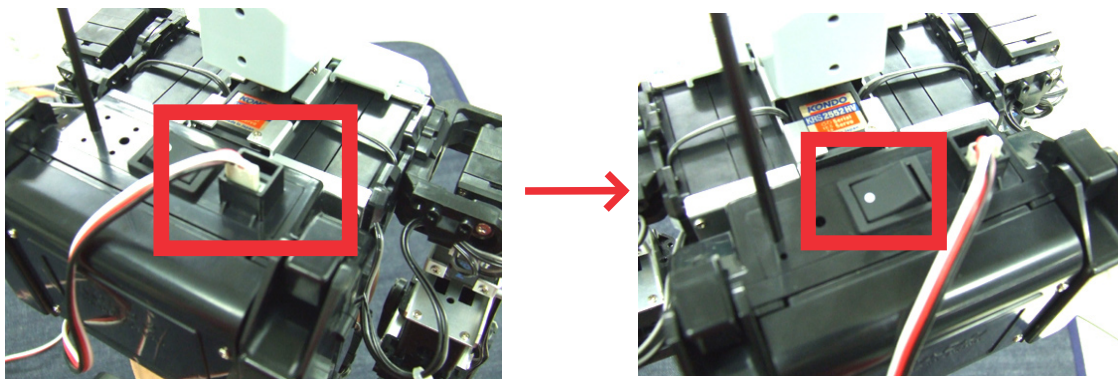
ここでは、スタートアップモーションの登録についてご説明します。

準備

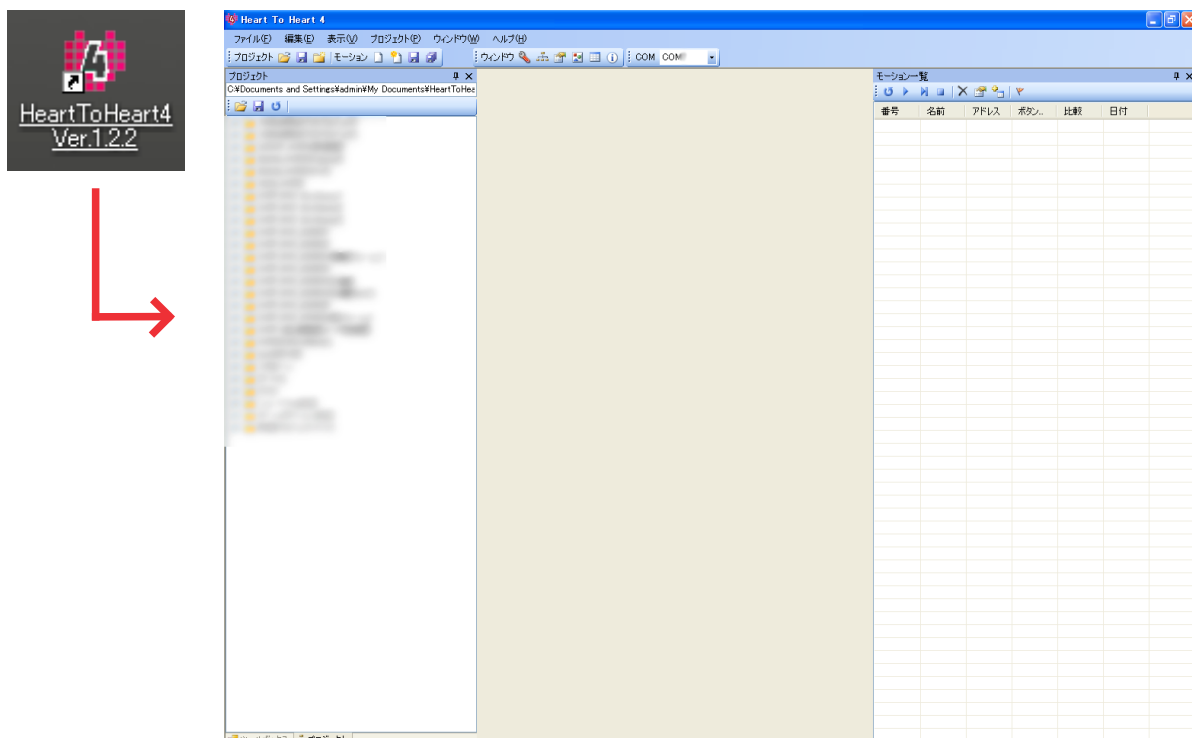
※本マニュアルで対応している HTH4 のバージョンは「**HTH4 Ver.1.2.2**」となります。※2010.09.24 時点「HTH4 Ver.1.2.2」をまだインストールされていない場合は、下記 URL より最新版の HTH4 をダウンロードし、インストール作業を行ってください。

KHR-3HV サポート情報「Heart To Heart4 Ver.1.2.2 公開」
<http://kondo-robot.com/sys/archives/1906>

- 1 RCB-4HV をパソコンとシリアル USB アダプター HS で接続し、KHR-3HV (RCB-4HV) の電源スイッチを ON にします。



- 2 HeartToHeart 4 を起動します。



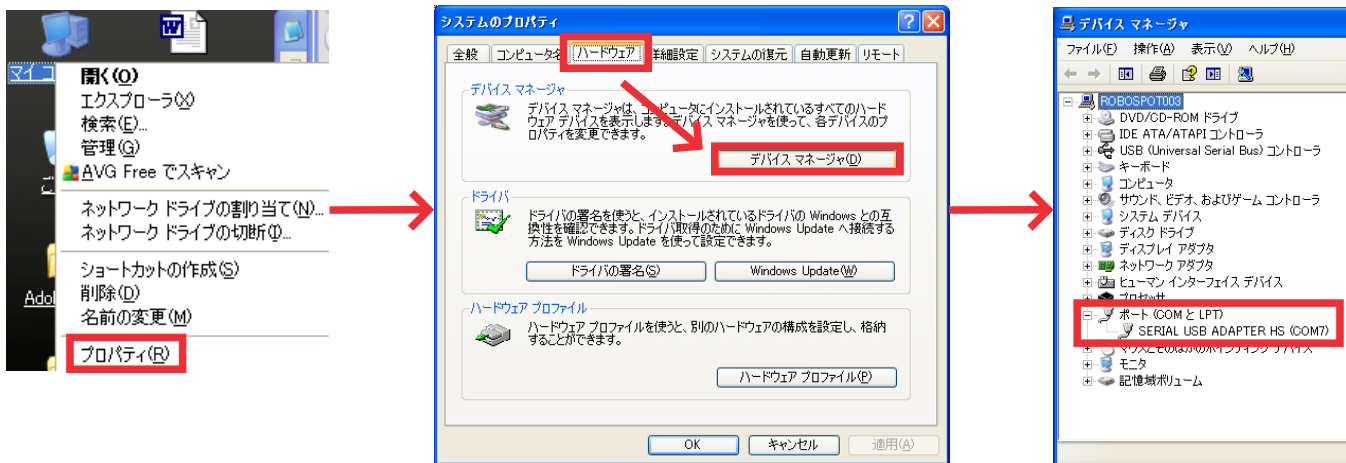
- 3 COM ツールバーの ComboBox でシリアル USB アダプター HS が接続された COM ポートを選択します。画面では COM7 が選択可能です。(ご使用の環境で異なります。)(COM の確認方法は下記を参照してください)



※ COM の確認方法

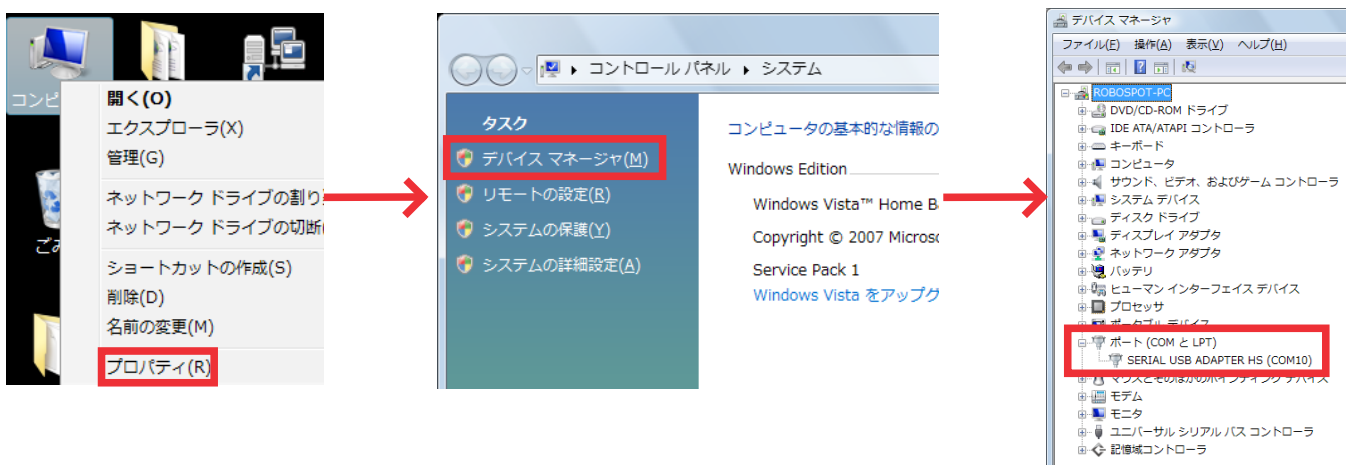
- ・ Windows XP の場合

「マイコンピュータ」を右クリック→「プロパティ」→「ハードウェアタブ」→「デバイスマネージャ」→「ポート (COM と LPT)」タブをクリック



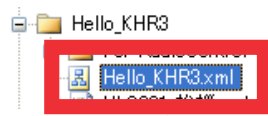
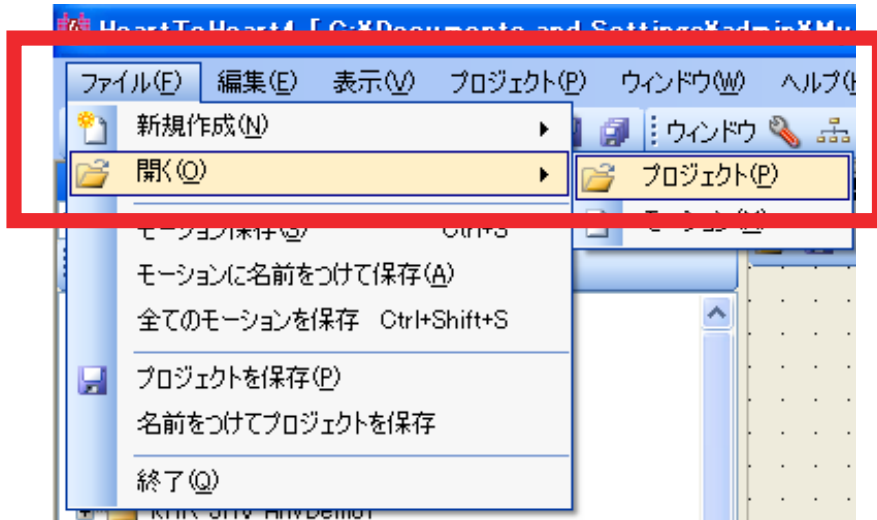
- ・ Windows Vista の場合

「マイコンピュータ」を右クリック→「プロパティ」→「デバイスマネージャ」→「ポート (COM と LPT)」タブをクリック



「デバイスマネージャ」を選択した際に「ユーザーアカウント制御:あなたが開始した操作である場合は、続行してください」と確認画面が出ることがあります。「続行」を押してデバイスマネージャを開いてください。

- 4 HTH4 を起動し、ファイルメニューの「開く」から「プロジェクト」を選択するか、プロジェクトウィンドウからユーザーが現在使用しているプロジェクトファイルをダブルクリックします。今回は例として組立の際に作成した「Hello_KHR3」プロジェクトファイルを開きます。



フォルダ名と同じ名前のプロジェクトファイルを
ダブルクリック

- 5 「Hello_KHR3」のプロジェクトファイルが表示されます。

HeartToHeart4 [C:\Documents and Settings\admin\My Documents\HeartToHeart4\Projects\Hello_KHR3\Hello_KHR3.xml]

※最新版の HTH4 である「HTH4 Ver1.2.2」以降でないところは表示されません。

スタートアップモーションとは

KHR-3HV に電源を入れた際、RCB-4HV にプロジェクトファイルが書き込まれている場合は自動的に登録されているトリムポジションへと移動します。

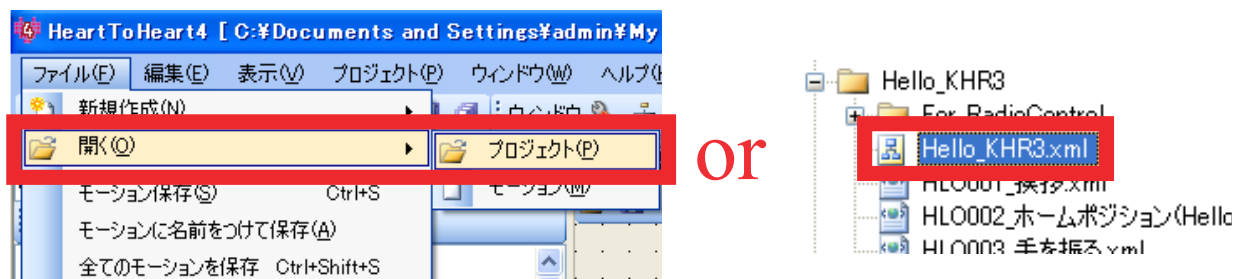
このトリムポジションは、直立状態で調整されている場合は、そのままホームポジションとして使用するのが一般的ですが、ユーザー独自のオリジナルのポーズをホームポジションにすることもできます。その場合、新たに直立状態からユーザーオリジナルのホームポジションへ移行させるモーションを作成し、そのモーションを KHR-3HV の電源を入れた際に自動で再生するように設定します。その再生させるモーションをスタートアップモーションと呼びます。

スタートアップモーションでは、ただ KHR-3HV をユーザーオリジナルのホームポジションに戻すだけでなく、様々な初期設定を登録して再生させることも出来ます。

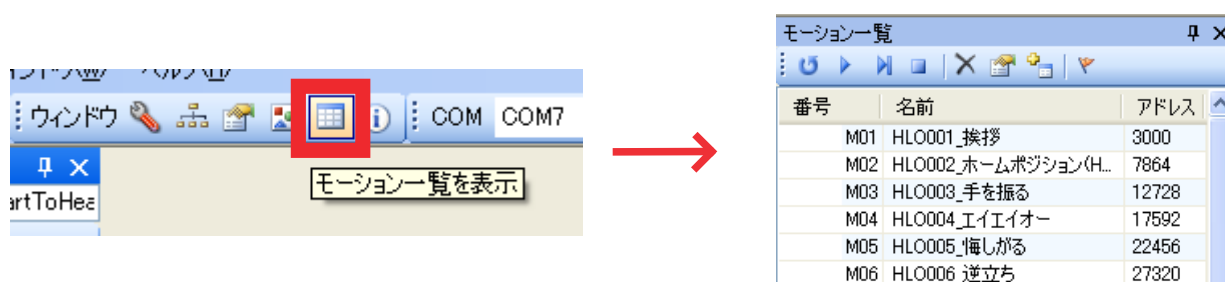
本マニュアルでは、予めサンプルモーションに登録されている「HLO001_挨拶.xml」をスタートアップモーションとして登録し、『電源投入後に自動で挨拶をする方法』をご紹介します。

スタートアップモーションの登録

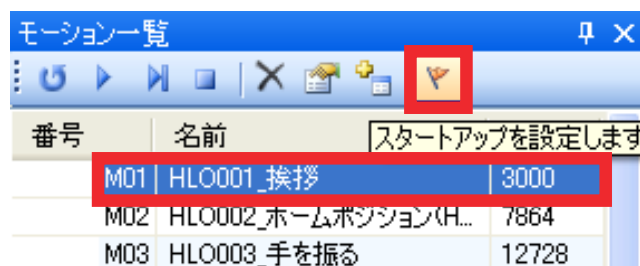
- 1 「ファイル」→「開く」→「プロジェクト」またはプロジェクトウィンドウから、サンプルモーションの「Hello_KHR3」を開きます。



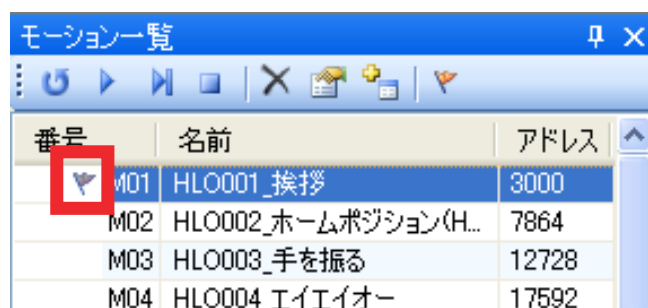
- 2 ウィンドウ項目の「モーション一覧」を選択し、モーション一覧を開きます。



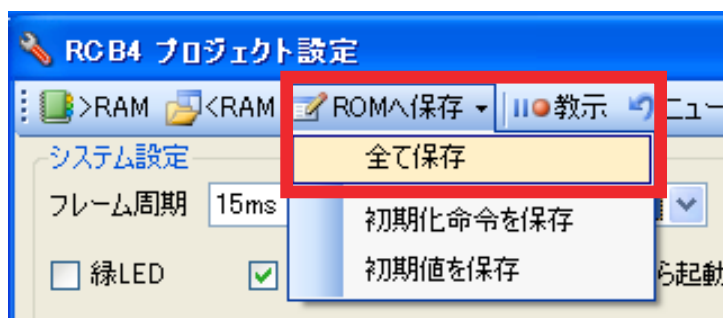
- 3 スタートアップモーションに登録したいモーションをクリックして選択し、ウインドウ上の「スタートアップを設定します」をクリックします。
(ここでは例として「HLO001_挨拶.xml」をスタートアップモーションに設定します)



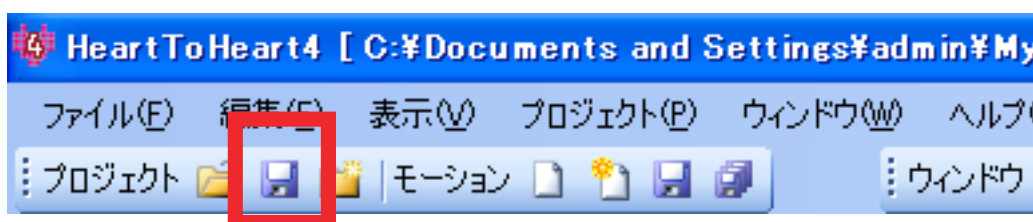
- 4 選択したモーションの左側に旗のマークが付き、スタートアップモーションとなります。



- 5 スタートアップモーションの登録が終わりましたら、プロジェクト設定画面を開き「ROMへ保存」から「全て保存」で設定をRCB-4HVへ書き込んでください。



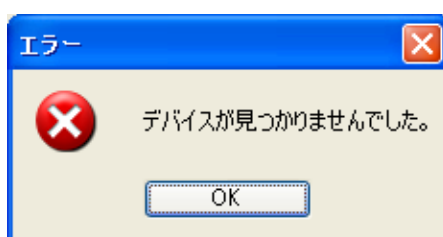
- 6 メインウィンドウに戻り、「プロジェクトを保存」を押して、パソコン側にも保存をして下さい。



KHR-3HV の電源を入れなおし、設定した挨拶モーションが再生されれば作業は完了です。

困ったときは

- Q. 設定したはずのスタートアップモーションが再生されない。
- A. スタートアップモーションの設定が RCB-4HV に書き込まれていない可能性があります。まずは通信が出来るかどうかを確認してください。確認方法はプロジェクト設定ウィンドウが開いている場合は一度ウィンドウを閉じ、もう一度開きなおしてください。通信が正常に出来ている場合はウィンドウが開きます。ウィンドウが開かない場合、下記エラー画像が出てきた場合は COM 番号や通信ケーブルの接続状態やきちんと電源が供給されているかを確認して下さい。通信が出来ていることを確認しましたら、本マニュアル P6【3】～【5】をもう一度行いスタートアップモーションの設定を書き込んでください。



連絡先

このマニュアルに関してのお問い合わせは下記連絡先にご連絡ください。

近藤科学株式会社 ROBOSPOT

〒101-0021 東京都千代田区外神田 3-6-13 清田商会ビル 1F

TEL/FAX 03-6421-6976 (毎週火曜日除く平日 14:00～20:00、土日祝 11:00～20:00)

URL <http://www.robospot.jp>

Mail robospot_info@robospot.jp

最後に

「KHR-3HV サポートマニュアル」は今後も ROBOSPOT にて随時配信していく予定です。皆様のお役に立てるよう努力して参りますので、今後とも近藤科学製品並びに ROBOSPOT を宜しくお願い申し上げます。

